

WeFront X20S

업계 최초의 Open Type, Close Type, 9 Point Type Pallet가 호환되는 팔레트형 무인 지게차입니다.



구독하다





제품 설명

WeFront X20S의 자체 중량은 460kg으로 기존 팔레트 지게차 중량의 절반에 불과하며 경량화 설계로 바닥 지지하중의 요구사항을 크게 감소하여 각종 복잡한 지형과 환경에 쉽게 대처할 수 있습니다. 다른 층으로의 운송은 더 이상 지형과 바닥 높이에 의해 제한되지 않습니다. X20S는 휠의 최적화 및 혁신을 통해 기존 팔레트 차량의 적용 병목 현상을 극복하고 오픈, 클로즈, 케이지 각종 트레이의 사용 범위를 크게 확장하고 다양한 시나리오의 요구 사항을 충족합니다.

제품의 특징



자동 환경 적응

레이저 슬램 내비게이션
환경개조 불필요



지능적 운행

지도 구축, 경로 계획, 자동 충전 자체 작업
으로 다양한 시나리오에 사용 요구 사항 충족



팔레트 자세 인식

팔레트 각도 오차±45°, 위치 이탈
±80cm를 지원



360° 입체 안전 보호

완벽한 고장 자체 검사 기능
360° 보안 차단 및 음향 경고

적용환경

클로즈타입 팔레트 평면 운반

0-2T 적재량, 다양한 적재물 호환, Open Type, Close Type, 9 Point Type Pallet 등 평면 운반 환경에 적용가능.



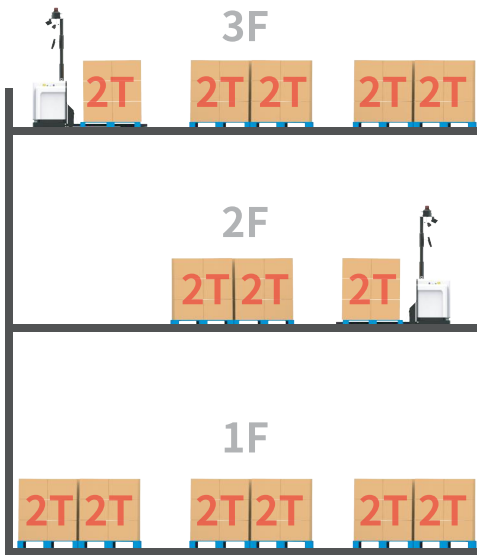
클로즈타입 팔레트 엘리베이터로 운반 작업

엘리베이터를 타고 층간 이동을 위한 엘리베이터 제어 시스템과의 도킹을 지원합니다.



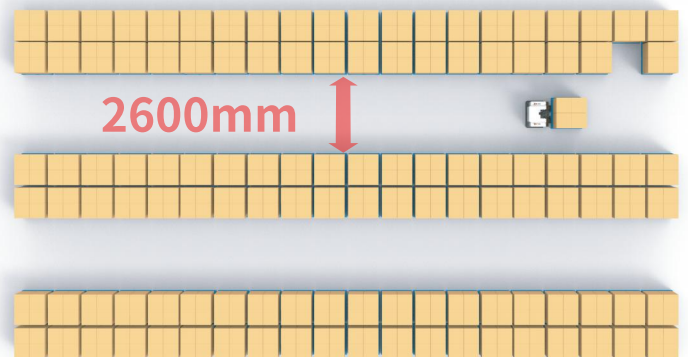
클로즈타입 팔레트

자체 무게는 460kg로 가벼우며 낮은 하중을 받는 바닥과 고층환경에 적용이 적합합니다.



클로즈타입 팔레트 좁은통로에서의 운반

통로는 2,600mm만 필요해서 공간을 절약하고 저장 용량을 향상시킵니다.

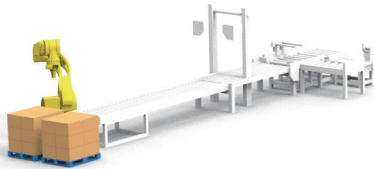


클로즈타입 팔레트는 화물을 스택킹 및 지면운반 작업을 결합하여 도입 원가를 낮출수 있습니다.

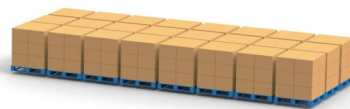
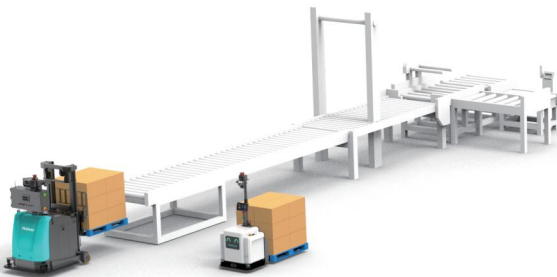
높은 레으로의 운반 작업



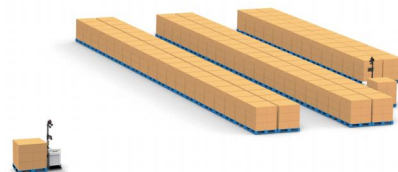
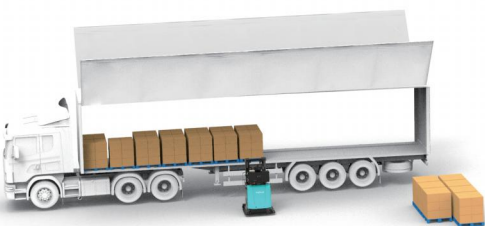
다층 스택 협업 운영



생산라인 도킹 협업 운영



무인하역작업



WeFront X20S

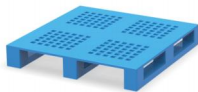


기술 매개변수

	제품	X20S
사양	내비게이션	레이저 SLAM 내비게이션
	통신	Wi-Fi / 5G / 광통신
	운행 모드	정방향, 역방향, 터닝
	제어 모드	수동/자동
	정격 하중	2000 kg
	최대 리프팅 높이	210 mm
	자체 중량	460 kg
	회전 반경	1600 mm
	이동 공간	2600 mm
	규격 LxWxH	1844x844x(1940/2140/2340) mm
포크 차원 l x e x s	1150x173x50 mm	
운행 기능	최대 주행 속도, 전체/빈 하중	1.1m/s/1.3m/s
	위치 측정 오차 범위	±10 mm
	등판 능력	≤30 mm
	등판 능력	≤3°
	장애물 통과 높이	≤10 mm
운행 안전	경로 이탈 및 위치 이상 보호 장치	●
	부품 고장 및 통신 고장 보호 장치	●
	장애물 감지 레이더	●
	3D 장애물 감지 레이더	●
	충돌 방지 장치	●
	충돌 방지 장치	●
	비상 정지 버튼	●
	소리 및 빛 경보 장치	●
	라이트	●
	HMI 휴먼 머신 인터페이스	●
배터리 성능	리튬 배터리, 전압/정격 용량	48V/40Ah
	사용시간	6~8h
	서비스 수명	완전 충전 및 방전 2500회 ≥ 70%

실제 매개변수는 선택한 장치 매개변수와 현장 디버깅을 기반으로 한다.

캐리어



Open Type



Close Type



소재 케이지



자재 트럭

청각+시각+촉각,360°전방향보호

감각 경보

- 주행 폭등
- 소리 및 빛 경보 장치

접촉 보호

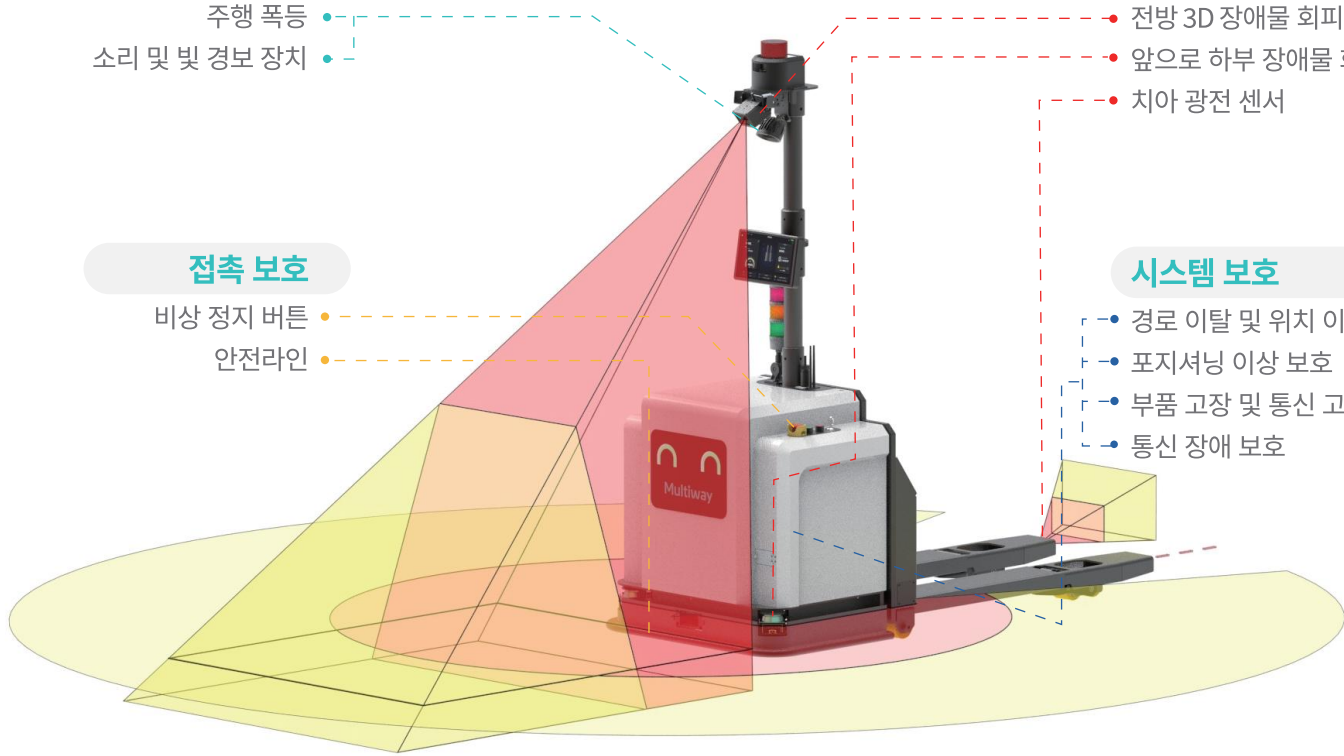
- 비상 정지 버튼
- 안전라인

비접촉 보호

- 전방 3D 장애물 회피
- 앞으로 하부 장애물 회피
- 치아 광전 센서

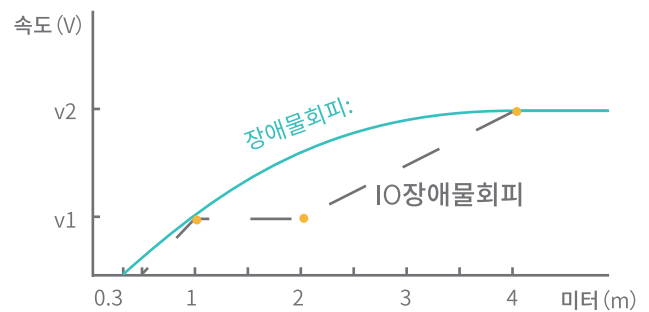
시스템 보호

- 경로 이탈 및 위치 이상 보호 장치
- 포지셔닝 이상 보호
- 부품 고장 및 통신 고장 보호 장치
- 통신 장애 보호



장애물회피:

전방 시뮬레이션 알고리즘은 거리를 측정할 수 있고 장애물에 대해 이동 속도를 자율적으로 조정하고 확인해서 차량의 급격한 속도변화 없이 가속 및 감속됩니다.



연락처

서울 금천구 가산디지털1로181 가산더블유센터 712호
 공식적인 웹사이트: www.mw-r.com/kr
 이메일: sales@mw-robot.com

멀티웨이로봇 최신 정보를 정기구독

Multiway Robotics |

검색

